## MODIFIKASI MESIN BENDING PLAT SISTEM HIDROLIK



## LAPORAN TUGAS AKHIR

Diajukan sebagai salah satu syarat untuk menyelesaikan pendidikan Diploma Tiga (D-3 ) Program Studi Teknik Mesin Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Ujung Pandang

ELVYS ABADI PALINGGI 34118034 YAMAR BARA' 34118051

PROGRAM STUDI D-3 TEKNIK MESIN

JURUSAN TEKNIK MESIN

POLITEKNIK NEGERI UJUNG PANDANG

MAKASSAR

2021



## HALAMAN PENGESAHAN

Laporan tugas akhir dengan judul " Modifikasi Mesin *Bending* Plat Sistem Hidrolik" oleh Elvys Abadi Palinggi NIM 34118034, Yamar Bara' NIM 34118051 dinyatakan layak untuk diujikan.

Makassar, September 2021

Mengesahkan

Pembimbing I

Dr. Eng. Pria Gautama, S.T., M.T.

NIP 19790922 201212 1 001

Pembimbing II

Amrullah S.T., M.T.

NIP 19850714 201903 1 005

Mengetahui Koordinaror Program Studi D-3

oordinator Program Studi D-3 Teknik Mesin

- 10 d - 1 - 1 -

NIP 19640811 199303 1 001

## HALAMAN PENERIMAAN

Pada hari ini,	September 2021.	Panitia Ujian	Sidang Tugas Akhir,	telah
menerima deng	an baik hasil Tugas	Akhir oleh r	nahasiswa :	
Elano Abadi Da	linasi	24	119024	

Elvys Abadi Palinggi

Yamar Bara'

34118051

Dengan judul Tugas Akhir "Modifikasi Mesin Bending Plat Sistem Hidrolik"

a.	Makassar,	September 2021
Panitia Ujian Sidang Tugas Akhir :		
1. Ir. Muh. Rusdi., M.T.	Ketua	()
2. Abram Tangkemanda, S.T., M.T.	Sekretaris	( - Am_ )
3. Dr. Jamal, S.T., M.T.	Anggota	()
4. Rusdi Nur, S.S.T., M.T., Ph.D.	Anggota .	( <del>\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \</del>
5. Dr. Eng. Pria Gautama, S.T., M.T.	Pembimbing	I ()
6. Amrullah, S.T., M.T.	Pembimbing	II ()

#### **KATA PENGANTAR**

Puji dan syukur penulis panjatkan kepada Tuhan Yang Maha Esa atas berkat dan rahmat-Nya lah sehingga penulis dapat menyelesaikan Laporan Tugas Akhir dengan judul "Modifikasi Mesin *Bending* Plat Sistem Hidrolik" tepat pada waktunya, meski jauh dari kata sempurna.

Pada kesempatan ini, penulis hendak menyampaikan terima kasih kepada semua pihak yang telah memberikan bantuan serta dukungannya sehingga Laporan Tugas Akhir dapat selesai. Ucapan terima kasih ini penulis tujukan kepada:

- Puji syukur kepada Tuhan Yang Maha Esa berkat Rahmat, Hidayah dan Karunia-Nya kepada kita semua sehingga kami dapat menyelesaikan proposal tugas akhir dengan judul "Modifikasi Mesin Bending Plat Sistem Hidrolik"
- Orang tua yang tak pernah putus mendukung dan mendoakan agar kuliah kami dapat berjalan dengan baik.
- 3. Prof. Ir. Muhammad Anshar, M.Si., Ph. D. Selaku Direktur Politeknik Negeri Ujung Pandang.
- 4. Rusdi Nur, S.S.T., M.T., Ph.D. selaku Ketua Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Ujung Pandang.

- Tri Agus Susanto, S.T, M.T. Selaku Koordinator Program Studi D-3 Teknik Mesin Politeknik Negeri Ujung Pandang.
- 6. Dr. Eng. Pria Gautama, S.T., M.T. selaku dosen pembimbing I yang telah meluangkan banyak waktu, tenaga dan pikirannya dalam memberikan pengarahan penulisan tugas akhir ini.
- 7. Amrullah, S.T., M.T. selaku dosen pembimbing II yang telah meluangkan banyak waktu, tenaga dan pikirannya dalam memberikan pengarahan penulisan tugas akhir ini.
- 8. Seluruh Staff, dosen dan karyawan Politeknik Negeri Ujung Pandang khususnya di jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Ujung Pandang.
- 9. Teman-teman yang telah berkenan membantu hingga Laporan Tugas Akhir ini dapat selesai.

Demikianlah Laporan Tugas Akhir dengan judul "Modifikasi Mesin Bending Plat Sistem Hidrolik" ini penulis buat dengan sepenuh hati. Tidak lupa kritik dan saran, penulis harapkan agar laporan ini dapat menjadi lebih baik lagi.

Semoga laporan ini bisa bermanfaat bagi semua dan terkhusus bagi kami selaku penulis. Terima kasih.

Makassar, September 2021

Penulis

# **DAFTAR ISI**

HALAMAN PENGESAHAN	i
HALAMAN PENERIMAAN	ii
KATA PENGANTAR	iii
DAFTAR ISI	V
DAFTAR GAMBAR	vi
DAFTAR TABEL	viii
DAFTAR SIMBOL	
DAFTAR LAMPIRAN	xi
DAFTAR LAMPIRAN RINGKASAN RINGKASAN	xii
BAB I	1
PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	3
1.3 Ruang Lingkup Masalah	3
1.4 Tujuan	3
1.5 Manfaat	3
BAB II	5
TINJAUAN PUSTAKA	
2.1 Definisi Mesin <i>Bending</i> Plat Hidrolik	5
2.2 Komponen-kom <mark>ponen</mark> Mesin <i>Bending</i> Plat Hidrolik	8
2.3 Prinsip Kerja Mesin <i>Bending</i> Plat Hidrolik	8
2.4 Dasar-dasar Pembuatan Mesin Pres	9
2.4.1 Perhitungan Gaya Tekuk pada Plat yang Dibengkokkan	9
2.4.2 Perhitungan Massa Bahan	10
2.4.3 Perhitungan Beban Pegas	11
2.4.4 Perhitungan Sambungan Baut	12
2.4.5 Kekuatan Sambungan Las	14
BAB III	17
METODE KEGIATAN	17
3.1 Waktu dan Tempat Pelaksanaan	17

3.2 Alat dan Bahan	17
3.2.1 Alat	17
3.2.2 Bahan	18
3.3 Prosedur / Langkah Kerja	19
3.3.1 Tahap Perancangan	20
3.3.2 Tahap Pembuatan	21
3.3.3 Tahap Perakitan	30
3.4 Tahapan Pengujian Alat	32
3.5 Teknik Analisa Data	33
BAB IV	34
HASIL DAN PEMBAHASAN	
4.1 Perhitungan Rancangan Kontruksi	34
4.1.1 Perhitungan Gaya tekuk Plat	34
4.1.2 Perhitu <mark>ngan</mark> Massa Beban Yang Diterima Pegas <mark>Teka</mark> n	36
4.1.3 Keku <mark>atan P</mark> egas Tekan Dalam Menerima Beban	
4.1.4 Perh <mark>itungan Sambungan baut</mark>	40
4.1.5 Massa Yang diterima Plat dudukan Hidrolik	41
4.1.6 Sambungan Las	44
4.2 Hasil Perancangan dan Modifikasi	
4.3 Hasil Pengujian	
4.4 Deskripsi Hasil Pengujian <i>Bending</i>	
BAB V	
PENUTUP.	53
5.1 Kesimpulan	53
5.2 Saran	53
DAFTAR PUSTAKA	54
I AMDIDAN	E 7

# DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Gaya Bending	10
Gambar 2.2 Beban pada Pegas	12
Gambar 2.3 Sambungan Baut	13
Gambar 2.4 Sambungan Las	14
Gambar 2.5 Jenis-jenis Sambungan Las	14
Gambar 3.1 Hasil desain akhir mesin bending plat sistem hidrolik	31
Gambar 3.2 Plat	32
Gambar 4.1 Parameter Plat yang akan Dibengkokkan	40
Gambar 4.2 Hasil Perancangan & Modifikasi	47
Gambar 4.3 Hasil Uji Coba Bending Ketebalan 1 mm, 2 mm, 3 mm, dan	4 mm.49

## **DAFTAR TABEL**

Tabel 3.1 Pembuatan Komponen Mesin Bending Plat Sistem Hidrolik	21
Tabel 4.1 Grade baut	40
Table 4.2 Spesifikasi Komponen Utama Alat	47
Tabel 4.3 Hasil Data Penguijan	48



## **DAFTAR SIMBOL**

Simbol	Simbol Keterangan	
F	Gaya tekuk	N
S	Tebal plat	mm
W	Massa bahan	kg
W	Beban Tahanan Bengkok	N
V	volume bahan	mm <sup>3</sup>
ρ	Massa jenis bahan	kg/mm <sup>3</sup>
D	Diameter rata – rata lilitan pegas	mm
d	diameter kawat pegas	mm
K	konstanta	
N	Jumlah lilitan	
n	Jumlah lilitan aktif	
W <sub>pegas</sub>	Beban	N
D	Defleksi	mm
G	Modulus geser	N/mm <sup>2</sup>
F total	Gaya total	N
τ <sub>g</sub>	Tegangan geser	N/mm <sup>2</sup>
F	Gaya	N
Fg	Gaya geser	N
A	Luas penampang	mm <sup>2</sup>
$d_1$	Diameter inti baut	mm

n	Jumlah Baut	
σt	tegangan tarik izin	N/mm <sup>2</sup>
$\overline{\sigma g}$	tegangan geser izin	N/mm <sup>2</sup>
V	faktor keamanan	
au g	tegangan geser	N/mm <sup>2</sup>
F	gaya	N
A	luas penampang	mm <sup>2</sup>
a	Lebar pengelasan	mm
L	Panjang pengelasan	mm
A	Luas penampang pengelasan	mm <sup>2</sup>
F	Gaya pada pengelasan	N
σt <sub>izin</sub>	tegangan tarik yang diizinkan	N/mm <sup>2</sup>
σt <sub>max</sub>	tegangan tarik elektroda	N/mm <sup>2</sup>
~	LUJUNG PANDANG	

# DAFTAR LAMPIRAN

Lampiran 1	58
Detail Gambar Benda Kerja	58
Lampiran 2	69
Foto Proses Modifikasi Mesin <i>Bending</i> Plat Sistem Hidrolik	69



#### RINGKASAN

Sebelumnya telah dibuat alat dengan judul "Pembuatan Alat *Bending Portable* Dengan Sistem Dongkrak Hidrolik" pada tahun 2018 dan kami akan membuat alat seperti sebelumnya dengan desain yang berbeda seperti dongrak dalam keadaan terbalik *(upside down)* dan menambah komponen yang tidak ada pada alat sebelumnya seperti *presure gauge*, dan *punch* berjumlah empat buah yang bisa diganti sesuai kebutuhan.

Adapun mesin *bending* plat sistem hidrolik ini terdiri dari 13 bagian yaitu, rangka, dongkrak hidrolik, *punch*, meja *dies*, *dies*, *bushing*, poros, dudukan poros, dudukan *punch*, plat pengunci *punch*, baut, landasan dasar dan plat dudukan dongkrak.

Dalam pengambilan data kami menggunakan plat ukuran 100 mm x 30 mm dengan ketebalan 1 mm- 4 mm masing-masing dua sampel dengan hasil data yang kami peroleh yaitu, plat 1 mm membutuhkan waktu rata-rata 66,5 detik dan tekanan rata-rata 35 kg untuk menjadi bentuk V, plat 2 mm membutuhkan waktu rata-rata 72 detik dan tekanan rata-rata 65 kg untuk menjadi bentuk V, plat 3 mm membutuhkan waktu rata-rata 75 detik dan tekanan rata-rata 150 kg untuk menjadi bentuk V, plat 4 mm membutuhkan waktu rata-rata 87,5 detik dan tekanan rata-rata 215 kg untuk menjadi bentuk V.

#### **BABI**

#### **PENDAHULUAN**

#### 1.1 Latar Belakang

Saat ini perkembangan teknologi jelas terlihat pada bidang industri, dimana pada umumnya suatu industri akan berupaya menghasilkan produk dalam jumlah yang besar sehingga mampu memenuhi kebutuhan konsumen. Dampak kemajuan teknologi industri telah banyak kita rasakan dalam kehidupan sehari-hari, baik itu di rumah tangga, di pasaran maupun di sekitar kita, yang mana telah dipenuhi oleh hasil kemajuan dibidang teknologi dan tentunya ini dibuat demi kebutuhan manusia. Terdesak oleh kebutuhan-kebutuhan tersebut manusia berusaha untuk menciptakan alat bantu yang berguna untuk memproduksi barang-barang tersebut dalam jumlah besar dan biaya produksi cukup rendah. Maka dibuatlah salah satu alat yang dinamakan mesin *Pres Tool*.

Keterbatasan tenaga manusia ini mempengaruhi kemampuan pengerjaan penekukan atau pembentukan plat. Berbagai peralatan telah dibuat untuk menekuk plat dalam rangka meningkatkan kapasitas dan mempermudah pembuatan produk. Demikian pula pada laporan akhir ini bermaksud mengembangkan teknologi penekuk plat/*Bending* plat menggunakan hidrolik.

Laporan akhir ini menerapkan teknologi hidrolik pada proses pembentukan dan penekukan plat. *Pres tool* ini menerapkan gerakan penekanan atau pembebanan

dengan menggunakan tenaga hidrolik. Agar proses penekanan merata atau presisi dibutuhkan satu silinder yang menggerakan plat atas (*Punch*). Beban kerja pada single acting cylinder memiliki kapasitas maksimum sebesar 20 Ton. Diharapkan Mesin pres ini dapat dioperasikan dan meningkatkan hasil produksi khususnya pada bidang produksi permesinan dan manufaktur.

Di bengkel las jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Ujung Pandang terdapat mesin *bending* hidrolik dengan kapasitas besar dan juga terdapat mesin *bending* kecil manual namun belum menggunakan sistem hidrolik. Mesin *bending* hidrolik tersebut memiliki *punch* yang bisa di ganti namun memiliki ukuran yang terlalu panjang, sedangkan mesin *bending* manual mengalami kendala pada saat akan melipat/menekuk 4 (empat) sisi dari plat karena terganjal oleh bagian dari alat tersebut dan hanya plat tipis (galvanis) yang bisa di tekuk.

Adapun alat yang akan dibuat yaitu mesin *bending* dengan ukuran lebih kecil dengan menggunakan tenaga hidrolik yang digerakkan oleh tuas. Pada alat ini, punch/mata penekuk dapat diganti-ganti sesuai dengan ukuran panjang plat yang akan ditekuk.

Sebelumnya telah dibuat alat dengan judul "Pembuatan Alat Bending Portable Dengan Sistem Dongkrak Hidrolik" (Ardianto 2018). Salah satu kekurangan dari mesin ini adalah hanya mampu membending satu sisi saja. Sedangkan alat yang kami buat dapat membending plat dari empat sisi. Perbedaan rancangan dengan mesin sebelumnya yakni dongrak dipasang dalam keadaan terbalik (upside down). Kelebihan dari mesin bending kami dengan sebelumnya yaitu ada penambahan komponen yang tidak ada pada alat sebelumnya seperti

presure gauge, dan punch berjumlah empat buah yang bisa diganti sesuai kebutuhan.

Berdasarkan latar belakang diatas maka penulis mengambil judul tugas akhir yaitu: "MODIFIKASI MESIN BENDING PLAT SISTEM HIDROLIK".

#### 1.2 Rumusan Masalah

Adapun rumusan masalah yang ditemukan pada latar belakang di atas yaitu bagaimana mem*bending* plat menjadi bentuk V serta bisa mem*bending* plat dari empat sisi.

## 1.3 Ruang Lingkup Masalah

Pada penulisan laporan akhir ini, adapun ruang lingkup masalah meliputi :

- 1. Plat uji menggunakan plat baja karbon dengan ketebalan 1 mm, 2 mm, 3 mm dan 4 mm.
- 2. Menghitung waktu dan tekanan yang dibutuhkan untuk membending plat.

#### 1.4 Tujuan

Adapun tujuannya yaitu untuk menhitung kecepatan dan tekanan *bending* plat menjadi bentuk V dan bisa mem*bending* plat dari empat sisi.

#### 1.5 Manfaat

Adapun manfaat yang diperoleh dari penulisan laporan akhir ini adalah :

- Merupakan salah satu bekal untuk mahasiswa sebelum terjun ke dunia industri, sebagai modal persiapan untuk dapat mengaplikasikan ilmu yang telah diperoleh.
- 2. Dalam bidang ilmu pengetahuan pembuatan rancangan mesin pres penekuk plat ini dapat menjadi refrensi dalam proses pembuatan mesin.
- 3. Perancangan ini dapat menjadi informasi dan acuan dalam proses pembuatan mesin perancangan mesin yang akan melanjutkan.
- 4. Hasil rancangan ini menjadi suatu model mesin yang dapat berguna dalam proses permesinan atau manufaktur untuk membuat suatu produk.

UJUNG



#### **BAB II**

#### TINJAUAN PUSTAKA

### 2.1 Definisi Mesin Bending Plat Hidrolik

Mesin pres hidrolik ditemukan pada abad ke-17. filsuf Perancis dengan nama (Blaise Pascal). Pascal menemukan bahwa cairan tidak dapat dikompresi dari keberadaan. Ketika dikompresi tekanan fluida ditransmisikan ke segala arah dengan kekuatan yang sama pada bidang yang sama. Memahami prinsip ini, seorang mekanik Inggris bernama Joseph Bramah membangun sebuah sistem hidrolik selama revolusi industri yang menempatkan ilmu pengetahuan ke dalam praktek.

(Smith, 1990) Dalam hidrolika terdapat beberapa cabang, tetapi cabang yang dapat diterapkan untuk peralatan ini menyangkut cairan dalam ruang tertutup di bawah tekanan. Hukum dasar hidrostatika atau mekanika zat cair adalah seperti yang didefinisikan oleh Blaise Pascal pada tahun 1635 sebagai berikut: "Tekanan pada benda cair tertutup terpencar dengan sama rata tanpa berkurang kepada setiap bagian cairan dan permukaan yang menahannya"

Menurut (Dimas Ady Permata, 2010) Sistem hidrolik adalah sistem penerusan daya dengan menggunakan fluida cair. Minyak mineral adalah jenis fluida yang sering dipakai. Prinsip dasar dari sistem hidrolik adalah memanfaatkan sifat bahwa zat cair tidak mempunyai bentuk yang tetap, namun

menyesuaikan dengan yang ditempatinya. Zat cair bersifat inkompresibel. Karena itu tekanan yang diterima diteruskan ke segala arah secara merata.

Untuk meningkatkan efektivitas dan produktivitasnya, sekarang ini sistem hidrolik banyak dikombinasikan dengan sistem lain seperti sistem elektrik/elektronik, pneumatik, dan mekanik sehingga akan didapat unjuk kerja dari sistem hidrolik yang lebih optimal. Sistem hidrolik adalah sistem yang menggunakan fluida sebagai media untuk menggerakkannya.

Menurut (Ardianto, 2018) Mesin pres adalah mesin yang menompang sebuah landasan dan sebuah penumbuk, sebuah sumber tenaga, dan suatu mekanisme yang menyebabkan penumbuk bergerak lurus dan tegak menuju landasanya.

Dari defenisi di atas dapat disimpulkan bahwa Mesin *Bending* hidrolik adalah suatu alat atau mesin yang digunakan untuk menekuk plat dengan menggunakan prinsip hidrolik. Mekanisme *bending* atau penekuk plat ada yang menggunakan cara ditekan manual menggunakan tenaga manusia, akan tetapi sudah mulai ditinggalkan dan beralih ke mesin bending hidrolik manual dan hidrolik otomatis mengingat efesiensi waktu, kapasitas mesin, bentuk yang dihasilkan bermacammacam dan presisi.

Adapun keunggulan dari mesin *bending* hidrolik dibandingkan mesin *bending* manual biasa adalah :

- 1. Kapasitas mesin lebih besar.
- 2. Pengoperasian bisa dilakukan sendirian tanpa bantuan orang lain.

- 3. Hasil tekukan lebih presisi dan rapi.
- 4. Menghemat waktu dan tenaga.



#### 2.2 Komponen-komponen Mesin Bending Plat Hidrolik

Adapun komponen-komponen yang dibutuhkan dalam membuat alat bending plat dengan sistem hidrolik (Ardianto,2018) yaitu rangka, *Punch, Dies,* Pegas, Poros/Pilar, *Bushing,* Landasan dasar, Plat atas (*top plate*), Plat bawah (bottom plate), Hidrolik, Baut Pengikat

Sedangkan komponen-komponen yang dibutuhkan dalam modifikasi mesin bending plat sistem hidrolik kami yaitu Rangka, Landasan Dasar, Plat Dudukan Dongkrak, Poros, Dudukan Poros, Pegas, Bushing, Pengunci Punch, Dies Set, Punch, Dongkrak Hidrolik, Baut.

#### 2.3 Prinsip Kerja Mesin Bending Plat Hidrolik

Menurut (Ardianto, 2018) prinsip kerja alat bending plat dengan sistem hidrolik ini yaitu menggunakan sistem dongkrak hidrolik sebagai tenaga penekannya dalam proses pembengkokan plat untuk membentuk atau menekuk plat. Plat yang akan dibending adalah plat baja karbon dengan ketebalan 2 mm, 3 mm dan 4 mm diletakan pada landasan dies. Plat lembaran dimasukkan kedalam alat ketika tuas dongkrak hidrolik dipompa ditekan secara manual sehingga mengakibatkan punch turun kebawah sampai menekan pelat sehingga plat tersebut membengkok dan tetap ditekan secara manual sehingga membuat punch dapat mem-bending lembaran plat dengan ukuran yang telah ditentukan dan lembaran tersebut membentuk menjadi produk yang direncanakan. Saat valve kontrol yang

ada pada dongkrak hidrolik dilonggarkan sehingga mengurangi tekanan pada *punch*, maka pegas akan mengembalikan *punch* pada posisi awal.

Dari penjelasan di atas dapat diambil kesimpulan bahwa prinsip kerja modifikasi mesin *bending* plat dengan sistem hidrolik ini yaitu menggunakan sistem dongkrak hidrolik manual sebagai tenaga penekannya dalam proses *bending* plat untuk membentuk atau menekuk plat. Plat yang akan di*bending* adalah plat baja karbon dengan ketebalan 1 mm – 4 mm diletakan pada landasan *dies*. Kemudian dongkrak hidrolik dipompa secara manual sehingga mengakibatkan *punch* turun kebawah sampai menekan plat sehingga plat tersebut membengkok sampai menjadi bentuk V. Saat *valve* kontrol yang ada pada dongkrak hidrolik dilonggarkan sehingga mengurangi tekanan pada *punch*, maka *punch* akan kembali pada posisi awal dibantu oleh pegas yang ada diporos.

#### 2.4 Dasar-dasar Pembuatan Mesin Pres

Dalam pembuatan mesin pres hidrolik, beberapa hal yang menjadi dasar dasar perhitungan yaitu ;

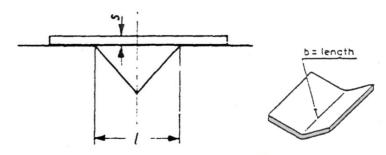
#### 2.4.1 Perhitungan Gaya Tekuk pada Plat yang Dibengkokkan

Besarnya gaya tekuk yang terjadi dihitung dari persamaan:

$$M_b = \frac{F \cdot l}{4} \operatorname{dan} \quad M_b = W \cdot \sigma_b \qquad W = \frac{b \cdot \underline{s}^2}{6} \longrightarrow \dots (Suyuti, 2007)$$

Dari kedua persamaan diatas maka besarnya gaya tekuk adalah:

$$F = \frac{2 \cdot b \cdot s^2 \cdot \sigma b}{3 \cdot I} = \frac{0.7 \cdot b \cdot s^2 \cdot \sigma b}{I} (N) \qquad .....(Suyuti, 2007)$$



Gambar 2.1 Gaya Bending

Dimana:

F = Gaya tekuk (N)

b = Lebar tekukan (mm)

s = Tebal plat (mm)

 $\sigma_{\rm b}$  = Tegangan bengkok bahan (N / mm<sup>2</sup>)

Mb = Momen bengkok (N.mm)

W = Beban tahanan bengkok (N

1 = Lebar alur 'V' (mm)

## 2.4.2 Perhitungan Massa Bahan

Untuk mengetahui massa/berat maka dapat digunakan persamaaan sebagai berikut :

$$W = V x \rho$$

Dimana:

W = Massa bahan (Kg)

V = Volume bahan (mm<sup>3</sup>)

P = Massa jenis bahan (Kg/ mm<sup>3</sup>)

## 2.4.3 Perhitungan Beban Pegas

Untuk perhitungan pegas digunakan rumus sebagai berikut:

$$C = D/d$$
 .....(Dahlan.dkk, 2009:27)

Dimana:

C = Indeks pegas

D = Diameter rata-rata lilitan pegas (mm)

d = Diameter kawat pegas (mm)

$$K = \frac{4C - 1}{4C - 4} + \frac{0,615}{C}$$
 .....(Dahlan.dkk, 2009:27)

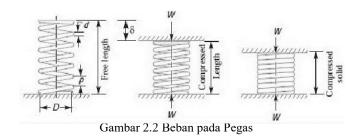
Dimana:

K = konstanta pegas

$$\delta = \frac{8WD^3n}{Gd^4} \qquad .... (Dahlan.dkk, 2009:27)$$

N = n + (1,5 sampai 2)

$$W = \frac{\delta G d^4}{8D^3 n}$$



Dimana:

 $W_{pegas} = Beban$  (N)

 $\delta$  = Defleksi (mm)

G = Modulus geser  $(83x10^3 \text{ N/mm})$ 

N = Jumlah lilitan pegas

n = Jumlah lilitan yang aktif

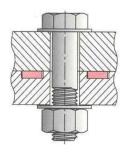
D = Diameter pegas (mm)

d = Diameter kawat pegas (mm)

## 2.4.4 Perhitungan Sambungan Baut

Untuk penyambungan dua bagian atau komponen, kita mengenal beberapa jenis sambungan. Salah satu diantaranya adalah sambungan baut dan mur. Keuntungan sambungan ini adalah mampu menahan beban yang cukup besar, biasanya relatif murah dan mudah pada saat dipasang ataupun dibuka bila diinginkan.

Sebagai sarana penyambung yang akan dilepas banyak dipergunakan ulir sekrup. Ulir sekrup pada sebuah batang bulat (tangkai) disebut baut sekrup . Atau disingkat baut, berbentuk segi empat atau segi enam sehingga dapat dikencangkan dari luar.



Gambar 2.3 Sambungan Baut

Untuk menentukan diameter baut didasarkan pada tegangan yang terjadi pada baut tersebut. Persamaan yang digunakan adalah sebagai berikut

$$\tau g = \frac{F}{\frac{1}{4} \cdot \pi \cdot (d^2) \cdot n} \dots (Sularso, 1991)$$

Dimana:

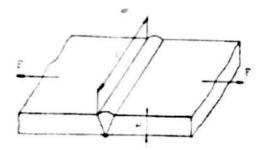
F = Gaya yang terjadi (N)

d = Diameter inti baut (mm)

 $\tau g = Tegangan geser (N/mm^2)$ 

n = Jumlah baut

## 2.4.5 Kekuatan Sambungan Las

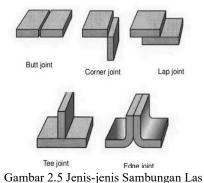


Gambar 2.4 Sambungan Las

Sambungan las termasuk sambungan tetap dan juga rapat. Sambungan las sangat bergantung pada pengerjaan, bahan elektroda las dan bentuk sambungan las yang dikerjakan. Kekuatan pengelasan tiap komponen memiliki peranan yang penting dalam menciptakan rangka ataupun rangkaian mesin yang kokoh dan kuat.

Adapun jenis-jenis sambungan las adalah:

- 1. Sambungan Temu (Butt Joint)
- 2. Sambungan Sudut (Corner Joint)
- 3. Sambungan T (T-Joint)
- 4. Sambungan Tumpu (Lap Joint)
- 5. Sambungan Sisi (Edge Joint)



• Tegangan tarik izin pada elektroda (σt<sub>izin</sub>)

$$\sigma t_{izin} = \frac{\sigma t_{max}}{V}$$

### Dimana:

 $\sigma t_{izin} = tegangan \; tarik \; yang \; diizinkan \; (N/mm^2)$ 

 $\sigma t_{max}$  = tegangan tarik elektroda (N/mm<sup>2</sup>)

N = faktor keamanan

• Menghitung gaya pada pengelasan pada rangka

$$F = \sigma t. A$$

$$A = L \times a$$

## Dimana:

F = Gaya pada pengelasan (N)

σt = Tegangan Tarik (N/mm²)

A = Luas penampang pengelasan (mm<sup>2</sup>)

L = Panjang pengelasan (mm)

a = Lebar pengelasan (mm)

• Mencari Tebal Pengelasan

T =  $\sin 45^{\circ}$ . a

Dimana:

T = Tebal pengelasan (mm)

a = Lebar pengelasan (mm)

• Tegangan geser yang terjadi menurut (Suryanto, 1995;66) adalah:

$$\sigma g = \frac{F}{0,707.\ T.\ L.\ N}$$

Dimana:

 $\sigma g = Tegangan geser (N/mm^2)$ 

F = Gaya pada pengelasan (N)

T = Tebal pengelasan (mm)

L = Lebar pengelasan (mm)

N = Faktor keamanan

• Tegangan geser izin

$$\sigma g_{izin} = 0.5 \times \sigma t_{izin}$$

Dimana:

 $\sigma g_{izin}$  = Tegangan geser yang diizinkan (N/mm<sup>2</sup>)

σt<sub>izin</sub> = Tegangan tarik yang diizinkan (N/mm²)

#### **BAB III**

#### **METODE KEGIATAN**

## 3.1 Waktu dan Tempat Pelaksanaan

Pelaksanaan modifikasi Mesin *Bending* Plat Sistem Hidrolik ini dilakukan di Bengkel Las, dan Bengkel Mekanik Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Ujung Pandang, pada bulan Maret s/d September 2021.

#### 3.2 Alat dan Bahan

Pada modifikasi mesin *bending* plat sistem hidrolik, komponen yang digunakan terdiri dari komponen yang dibuat dan komponen standar atau dibeli dipasaran. Adapun bahan-bahan komponen yang dibuat dan komponen standar tersebut sebagai berikut :

#### 3.2.1 Alat

Berikut ini adalah alat-alat yang diperlukan :

- a) Mesin
  - 1. Mesin las.
  - 2. Mesin bor duduk.
  - 3. Mesin bor tangan
  - 4. Mesin gergaji.

- 5. Gerinda tangan
- b) Peralatan:
  - 6. Ragum
- 11. Jangka sorong.

1. Martil

- 12. Mistar gulung.
- 2. Kertas gosok
- 13. Spidol
- 3. Mata bor
- 4. Kikir
- 5. Tang
- 6. Kunci inggris
- 7. Kunci 16, 14, 10
- 8. Penitik
- 9. Penggaris
- 10. Busur derajat
- 11. Mistar siku

#### **3.2.2 Bahan**

Bahan-bahan untuk modifikasi mesin bending plat sistem hidrolik yaitu

:

- 1. Plat baja
- 2. Baja persegi  $600 \times 200 \times 20 \text{ mm}$

- 3. Baja karbon
- 4. Pipa
- 5. Pegas tekan
- 6. Profil U (l 10cmx t 5cm)
- 7. Elektroda las
- 8. Hidrolik (dongkrak botol)
- 9. Baut dan mur
- 10. Poros
- 11. Pressure gauge
- 12. Cairan hidrolik
- 13. Pipa sambungan presure gauge
- 14. Amplas

## 3.3 Prosedur / Langkah Kerja

Secara umum pelaksanaan Modifikasi Mesin *Bending* Plat Sistem Hidrolik terdiri dari tahap perancangan, tahap pembuatan komponen, dan perakitan.

#### 3.3.1 Tahap Perancangan

Tahapan perancangan yang akan dibuat adalah alat mesin *bending* plat dengan sistem dongkrak hidrolik dimana setiap komponennya dapat dipasang dan dilepas kembali. Alat ini nantinya akan menghasilkan hasil *bending* V. Dalam tahapan ini ada beberapa hal yang perlu diperhatikan seperti kekuatan, konstruksi atau rangka alat dan kemudahan dalam memasang dan melepas komponen.

Perancangan pada alat *bending* ini, terdiri atas beberapa perancangan untuk menentukan bentuk alat yang akan di buat dengan mempertimbangkan beberapa faktor yang ada.

Ada beberapa kegiatan yang harus diperhatikan dan dilakukan dengan proses perancangan komponen alat ini yaitu:

- Pembuatan sketsa atau gambar alat bending yang akan dibuat dimana pembuatan sketsa atau gambar dilakukan dengan cara menggambar dikomputer menggunakan software Autodesk Fusion 360.
- Menghitung komponen-komponen alat dan melakukan uji kelayakan alat melalui perhitungan komponen yang akan digunakan baik yang dibuat maupun dibeli.
- Memilih bahan untuk setiap komponen yang akan digunakan berdasarkan hasil perhitungan.
- 4. Persiapan alat yang akan digunakan.

- 5. Pembutan komponen yang akan digunakan dalam mesin *bending* plat sistem hidrolik.
- 6. Melakukan perakitan dan penyetelan setiap komponen.

#### 3.3.2 Tahap Pembuatan

Setelah dilakukan tahap perancangan, maka tahap berikutnya adalah tahap pembuatan. Tahap pembuatan mesin pres hidrolik ini dilakukan berdasarkan pengelompokan komponen – komponen. Hal ini dimaksudkan untuk memudahkan dalam proses pengerjaan dan perakitan mesin *bending* plat sistem hidrolik.

Adapun penjelasan dari tahap pembuatan komponen-komponen tersebut dapat dilihat pada tabel berikut :

Tabel 3.1 Pembuatan Komponen Mesin Bending Plat Sistem Hidrolik

No	Nama komponen	P	Alat & Bahan	Proses Pembuatan
1.	Dudukan Dongkrak	a.	Alat :	Dudukan
		_	Gerinda Potong	hidrolik dibuat
		_	Mesin Bor	dari plat besi baja , bahan di
		-	Mesin Las Listrik	yang potong
	***************************************	_	Mata Bor Ø 10 mm	mendekati
			Width Bot & To him	ukuran
		-	Mistar siku	kemudian di
				gerinda hingga

		-	Penitik	mendapatkan
			Smidal	ukuran yang
		-	Spidol	sesuai, setelah
		-	Mistar gulung	itu tiga sisi di bor
		b.	Bahan:	dan dilakukan
		_	Profil U	pemasangan
			Elaletus da	baut secara las.
		-	Elektroda	Kemudian plat
		-	Baut	disambung
	POLITER	1941	K NEGE	langsung ke
	Pos		The state of the s	tengah rangka
			15-	atas
				menggunakan
		V		las.
2	Dudukan <i>Punch</i>	a.	Alat:	Plat terlebih
		Ç.W	Mesin Bor	dahulu dipotong
			Wiesin Boi	dengan ukuran
	,	in	Gerinda tangan	510 mm x 40
		-V	Mata Bor Ø12 mm	mm dibor
			Mistar Siku	dengan mata bor
	LUJUNG	p	ANDANG	Ø12 mm sampai
		-	Penitik	menembus plat.
		-	Spidol	Fungsi lubang
			Miston sulver	ini sebagai
		-	Mistar gulung	dudukan plat
		b.	Bahan:	pengunci punch.
		_	Besi plat tebal 10	Kemudiandilaku
		1	p 10	i l
			mm	kan pengelasan
			mm	kan pengelasan bushing dengan

			pada sisi kiri dan
			kanan agar bisa
			naik turun pada
			poros.
3	Plat pengunci Punch	c. Alat:	Plat dipotong
		- Mesin Bor	dengan ukuran 500 mm x 65
		- Gerinda tangan	mm dibor
		- Mata Bor Ø12 mm	dengan mata bor
		dan Ø5 mm	Ø12 mm dan Ø5
		- Mistar Siku	mm sampai menembus plat.
		- Penitik	Fungsi lubang
		- Spidol	ini sebagai plat
		- Mistar gulung	dudukan <i>punch</i> dan baut untuk
		d. Bahan :	mengunci
		- Besi plat tebal 8	punch.
	- Jan	mm	7
4	Poros	a. Alat:	Poros Terbuat
		- Mesin Gergaji	dari besi pejal, materialdipoton
		- Mistar gulung	g menggunakan
		- Gerinda tangan	gergaji mesin
		b. Bahan:	dengan panjang 300 mm. Ada 4
		- Besi poros Ø25	poros yang
	ו	mm	digunakan, dua
			poros sebagai

			penyanggah
			landasan dasar
			dan dua lagi
			sebagai tempat
			naik turunnya
			punch.
5	Dudukan Poros	a. Alat:	Memotong
		- Gerinda tangan	Material terlebih
			dahulu yang
	ITE	- Kikir	terbuat dari besi
		- Las listrik	pipa dengan
		Spidal	ukuran 50 mm
		- Spidol	dengan
		b. Bahan:	menggunakan
		- Besi pipa Ø32 mm	mesin gerinda
			tangan.
			Kemudian
			disambungkan
			pada landasan
	The same		dasar dengan
	UJUNG	PANDANG	cara dilas.
6	Bushing	a. Alat :	Memotong
		- Gerinda tangan	Material yang
			terbuat dari besi
		- Kikir	pipa dengan
		- Las listrik	ukuran 65 mm
		- Spidol	dengan
		Spidoi	menggunakan
		b. Bahan :	

		- Besi pipa Ø32	mesin gerinda
		mm	tangan.
7	Meja dies	a. Alat:	Terbuat dari besi
	POLITER	- Gerinda tangan	plat dengan
			ukuran 600 mm
		- Jangka sorong	x 200 mm x 20
		- Mistar gulung	mm yang di
		- Mesin las listrik	potong
		0.111	menggunakan
		- Spidol	gerinda tangan.
		b. Bahan:	
		- Plat	
8	Landasan dasar	a. Alat:	Demotor con due
0	Landasan dasar	a. Alat:	Pemotongan dua
	// Udung	- Mistar gulung	profil U terlebih dahulu dengan
		- Mistar siku	panjang masing-
		Smidal	masing 700 mm
		- Spidol	dan sambungan
		- Gerinda tangan	profil U sisi
		- Mesin las	depan dan
		b. Bahan :	belakang
		o. Danan .	menggunakan
		- Besi profil U	profil U juga

		-	Elektroda las	dengan ukuran masing-masing 100 mm menggunakan mesin gerinda tangan kemudian dilas.
9	Punch	a.	Alat: Jangka Sorong Gerinda tangan Kikir Bor duduk Mata bor Ø5 mm Spidol Mistar gulung Penitik Palu/martil Bahan: Plat tebal 10 mm	Pembuatan  Punch dilakukan di Bengkel Las Politeknik Negeri Ujung Pandang.  Memotong material dengan empat ukuran punch (200 mm,150 mm,100 mm,50 mm) menggunakan gerinda tangan. Untuk membentuk V digunakan gerinda potong dan kikir untuk men-chamfer



11	Rangka		
		a. Alat:	Bagian samping:
		- Gerinda tangan	Pemotongan dan
		- Bor duduk	pengeboran
		NC 4 1	dilakukan di
		- Mistar gulung	Bengkel Las
		- Mistar siku	Politeknik
		- Spidol	Negeri Ujung
	LITER	- Mata bor, Ø10	Pandang dengan
	1000	mm	panjang masing- masing 800 mm
			menggunakan
		b. Bahan:	gerinda tangan
		- Besi profil U	dan dua lubang
		- Baut dan mur	masing-masing
		- Besi plat	di bor
			menggunakan
			mata bor Ø10
	No.		mm.
	UJUNG	THE STANGE STANGE	
	ONG	PANDA	Bagian kaki:
			Panjang kaki
			masing-masing
			500 mm, tinggi
			50 mm dan
			memiliki dua
			lubang Ø10 mm
			untuk tempat
			pemasangan



## 3.3.3 Tahap Perakitan

Tahapan perakitan merupakan tahap akhir modifikasi mesin *bending* plat dengan sistem dongkrak hidrolik. Pada tahapan ini komponen dan sub komponen yang telah dibuat masing-masing dirakit menjadi satu kesatuan utuh alat *bending* yang sesuai rancangan kontruksi. Berikut beberapa tahap dalam penggabungan komponen alat.

TEKNIK NEGI

#### a. Rangka

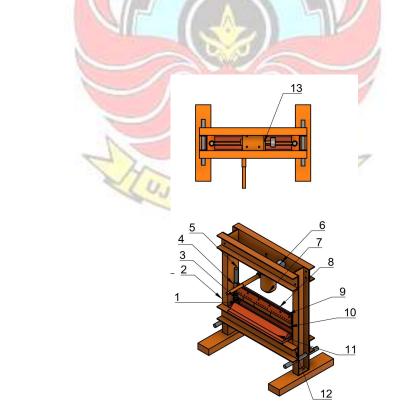
- 1. Langkah pertama siapkan semua komponen-komponen yang akan dirakit secara lengkap.
- 2. Menyatukan rangka bagian atas, bawah dan samping menggunakan baut, mur dan pinggiran rangka di*chamfer* agar tidak melukai saat digunakan.
- 3. Memasang landasan dasar yang ditopang besi poros dibagian kiri kanan.
- 4. Memasang hidrolik secara terbalik pada plat atas yang telah dilas pada rangka atas menggunakan mur.

## b. Punch & Dies Set

- 1. Tahap Pertama semua komponen yang telah dibuat dikumpulkan.
- 2. Memasang meja *dies set* pada landasan dasar.
- 3. Memasang poros pada dudukan yang ada di landasan dasar.
- 4. Memasang pegas pada poros.

- 5. Memasang dudukan *punch* pada poros
- Memasang plat pengunci sisi depan dan belakang pada dudukan
   punch
   menggunakan baut dan mur
- 7. Memasang punch ke dalam plat pengunci menggunakan baut dan mur.

Adapun hasil desain akhir alat *bending* yang dihasilkan dapat lihat pada gambar berikut ini :



Gambar 3.1 Hasil desain akhir mesin bending plat sistem hidrolik

Nama-nama komponen sebagai berikut :

1. Dudukan Poros

8. Dudukan *punch* 

2. Rangka

9. Plat pengunci Punch

3. Pegas

10. Punch

4. Bushing

11. Dies Set

5. Poros

12. Landasan Dasar

6. Pessure Gauge

13. Plat dudukan Dongkrak Hidrolik

7. Dongkrak Hidrolik

# 3.4 Tahapan Pengujian Alat

Adapun prosedur pengujian yang dilakukan dalam pengambilan data adalah sebagai berikut:

1. Menyiapkan sample bahan uji (Plat Ketebalan 1 mm, 2 mm, 3 mm, 4 mm).



Gambar 3.2 Plat

- 2. Menyiapkan alat ukur seperti mistar.
- 3. Memberikan tanda garis tekuk pada plat untuk dibending.
- Gerakkan tuas dongkrak hidrolik menggunakan tangan sampai punch membengkokkan plat yang berada pada dies.
- 5. Menghitung waktu dan tekanan pada *pressure gauge* yang diperluhkan untuk mem*bending* plat.
- 6. Mengurangi tekanan dengan melonggarkan *valve* pada dongkrak hidrolik sehingga *punch* naik keatas (kembali ke posisi awal).
- 7. Mengamati plat yang telah terbentuk.

## 3.5 Teknik Analisa Data

Dari data-data yang diperoleh dari hasil pengujian mesin *bending* plat sistem hidrolik, analisis menggunakan metode perbandingan, yaitu dengan membandingkan waktu dan tekanan yang dibutuhkan untuk menekuk plat. Dengan menggunakan metode ini lalu data yang diperoleh melalui pengujian akan diuji secara deskriptif, yaitu memberikan gambaran tentang hasil *bending* yang presisi.

#### **BAB IV**

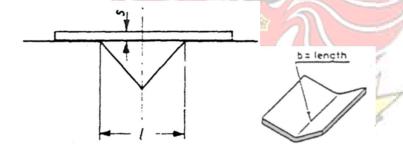
## HASIL DAN PEMBAHASAN

## 4.1 Perhitungan Rancangan Kontruksi

# 4.1.1 Perhitungan Gaya tekuk Plat

Untuk *bending* menjadi bentuk V, plat yang akan ditekuk adalah plat dengan ketebalan 1, 2, 3 dan 4 mm dengan panjang masing-masing 100 mm dan lebar 30 mm untuk ketebalan 1, 2, 3 dan 4 mm. Plat terbuat dari bahan St 37 dengan tegangan maksimum 370 N/mm². Sehingga besar gaya tekuk pada plat dapat kita hitung menggunakan persamaan (suyuti, 2007):

$$F = \frac{2 \cdot b \cdot s^2 \cdot \sigma b}{3 \cdot I} = \frac{0.7 \cdot b \cdot s^2 \cdot \sigma b}{I} (N)$$



Gambar 4.1 Parameter Plat yang akan Dibengkokkan Jenis plat yang kami gunakan yakni jenis bahan St37 sehingga

tengangan bengkoknya dapat kita hitung:

$$\sigma b = 0.8 \times \sigma t$$

$$\sigma t = St \ 37 = 370 \ N/mm^{2}$$

$$\sigma b = 0.8 \times 370$$

$$\sigma b = 296 \ N/mm^{2}$$

Maka, untuk menghitung gaya tekuk plat yaitu:

Untuk plat ukuran 100x30x1

$$F = \frac{0.7 \cdot b \cdot s^2 \cdot \sigma b}{I}$$

$$F = \frac{0.7 \times 100 \times 1^2 \times 296}{30}$$

$$F = \frac{20.720}{30}$$

$$F = 690,6 N$$

Untuk Plat ukuran 100x30x2

$$F = \frac{0.7 \cdot b \cdot s^2 \cdot \sigma b}{I}$$

$$F = \frac{0.7 \times 100 \times 2^2 \times 296}{30}$$

$$F = \frac{82.880}{30}$$

$$F = 2.762 N$$

➤ Untuk plat ukuran 100x30x3

Untuk plat ukuran 
$$100 \times 30 \times 3$$

$$F = \frac{0.7 \cdot b \cdot s^2 \cdot \sigma b}{I}$$

$$F = \frac{0.7 \times 100 \times 3^2 \times 296}{30}$$

$$F = \frac{186.480}{30}$$

$$F = 6.216 N$$

➤ Untuk plat ukuran 100x30x4

$$F = \frac{0.7 \cdot b \cdot s^2 \cdot \sigma b}{I}$$

$$F = \frac{0.7 \times 100 \times 4^2 \times 296}{30}$$

$$F = \frac{331.520}{30}$$

$$F = 11.050.6 N$$

Dari Hasil perhitungan diatas besar gaya tekuk untuk menekuk plat baja karbon ketebalan 1 mm sebesar 690,6 *N*, untuk ketebalan 2 mm sebesar 2.762*N*, ketebalan 3 mm sebesar 6.216*N*, ketebalan 4 mm sebesar 11.050,6 *N*.

## 4.1.2 Perhitungan Massa Beban Yang Diterima Pegas Tekan

Komponen yang dihitung merupakan komponen *punch set* yang menjadi beban pegas, yakni dudukan *punch*, pengunci *punch*, *bushing*, *punch*, dan lubang baut. Untuk menentukan massa setiap komponen maka digunakan persamaan (Kadir, 2010:62):

$$W = V \times \rho$$

Dimana:

 $\rho$  (massa jenis baja karbon setengah keras) = 7860 Kg/m³ = 0.00000786 Kg/mm³.

## 1. Dudukan Punch

$$V_1 = P \times L \times T$$

$$V_1 = 510 \times 10 \times 45$$

$$V_1 = 229.500 \ mm^3$$

## 2. Bushing

$$V_2 = \pi r^2 t$$

$$V_2 = 3.14 \times 12,5^2 \times 60)$$

$$V_2 = (29.437,5 \text{ } mm^3) \times 2 = 58.875 \text{ } mm^3$$

$$V_3 = \pi r^2 t$$

$$V_3 = 3.14 \times 15^2 \times 60$$

$$V_3 = (42.390 \ mm^3) \times 2 = 84.780 \ mm^3$$

# 3. Plat Pengunci Punch

$$V_4 = P \times L \times T$$

$$V_4 = (500 \times 10 \times 60)2$$

$$V_4 = 600.000 \ mm^3$$

$$V_5 = \pi r^2 t$$

$$V_5 = 3,14 \times 5^2 \times 40$$

$$V_5 = (3.140 \ mm^3) \times 6 = 18.840 \ mm^3$$

$$V_{tot} = V_1 + (V_3 - V_2) + V_4 - V_5$$

$$V_{tot} = 229.500 + (84.780 - 58.875) + 600.000 - 18.840$$

$$V_{tot} = 836.565 \ mm^3$$

Maka:

$$W = V \times \rho$$

$$W = 836.565 \times 0,00000786 = 6,575 \text{ Kg}$$

# 4. Punch

$$V_1 = P \times L \times T$$

$$V_1 = 200 \times 10 \times 80$$

$$V_1 = 160.000 \ mm^3$$

$$V_2 = P \times L \times T$$

$$V_2 = 150 \times 10 \times 80$$

$$V_2 = 120.000 \, mm^3$$

$$V_3 = P \times L \times T$$

$$V_3 = 100 \times 10 \times 80$$

$$V_3 = 80.000 \ mm^3$$

$$V_4 = P \times L \times T$$

$$V_4 = 50 \times 10 \times 80$$

$$V_4 = 40.000 \ mm^3$$

$$V_5 = \pi r^2 t$$

$$V_5 = 3.14 \times 2.5^2 \times 30$$

$$V_5 = (588,75 \text{ } mm^3) \times 21 = 12.363,75 \text{ } mm^3$$

$$V_{tot} = V_1 + V_2 + V_3 + V_4 - V_5$$

$$V_{tot} = 1600.000 + 120.000 + 80.000 + 40.000 - 12.363,75$$

$$V_{tot} = 387.636,25 \ mm^3$$

Maka:

$$W = V_{tot} \times \rho$$

$$W = 387.636,25 \times 0,00000786$$

$$W = 3.046 \, kg$$

Dari perhitungan beban komponen-komponen tersebut, maka total beban yang diterima pegas tekan adalah:

$$W_{Tot} = W_{dudukan\ punch,pengunci\ punch,bushing} + W_{Punc}$$

$$W_{Tot} = 6,575 + 3,046$$

$$W_{Tot} = 9,621 \text{ Kg}$$

# 4.1.3 Kekuatan Pegas Tekan Dalam Menerima Beban

Untuk mengetahui kemampuan pegas tekan dalam mengembalikan beban dudukan *Punch*, *bushing*, pengunci *punch*, dan *punch*, setelah melakukan proses penekukan digunakan persamaan sebagai berikut (Dahlan, 2012):

$$W = \frac{\delta \cdot G \cdot d^4}{8 \cdot D^3 \cdot n}$$

Diketahui diameter pegas (D) sebesar 32 mm dan diameter kawat pegas (d) sebesar 3 mm, serta modulus geser (G) =  $83 \times 10^3$  N/mm.

Maka kekuatan pegas dalam menerima beban adalah:

$$W = \frac{\delta \cdot G \cdot d^4}{8 \cdot D^3 \cdot n}$$

$$W = \frac{(\text{Lo} - \text{Li}) \cdot \text{G} \cdot \text{d}^4}{8 \cdot \text{D}^3 \cdot \text{n}}$$

$$W = \frac{(92 - 75) \times 83 \times 10^3 \times 3^4}{8 \times 32^3 \times 5}$$

$$W = \frac{114.291.000}{1.310.720}$$

$$W = 87,197 \text{ N}$$

Karena *dies set* menggunakan 4 pegas maka secara teoritis beban yang diterima pegas sebesar 348,788 N atau sebesar 35,566 Kg. Berdasarkan hasil perhitungan total beban terbesar (9,621 Kg) yang diterima pegas, maka pegas tekan yang digunakan aman karena beban yang dapat diterima pegas lebih besar dari pada total beban komponen(W<sub>tot</sub>).

# 4.1.4 Perhitungan Sambungan baut

Untuk menyambung komponen besi UNP profil U menjadi sebuah rangka penyangga atas maka digunakan sambungan baut. Baut pengikat yang digunakan sebanyak 8 buah dengan grade 7 ukuran M 10. Baut grade 7 memiliki sifat-sifat mekanis dengan Tegangan tarik ( $\sigma$ u) = 917 N/ $mm^2$  atau 133.000 PSi

	SAE GRADE MAR	KINGS FOR STEEL BOLT		
Grade Marking	Specification	Material	Tensile Strength Min. (psi)	
	SAE - Grade 0	Steel		
	SAE - Grade 1	Low Carbon Steel	55.000	
NO HONK	SAE - Grade 2	Low Carbon Steel	55.000	
0	SAE – Grade 3	Medium Carbon Steel, Cold Worked	110.000	
0	SAE - Grade 5	Medium Carbon Steel, Quenched & Tempered	110.000	
0	SAE - Grade 7	Medium Carbon Alloy Steel , Quenched & Tempered, Roll Threaded after heat treatment	133.000	
(3)	SAE - Grade 8	Medium Carbon Alloy Steel, Quenched & Tempered	150.000	

 $Tabel\ 4.1\ Grade\ baut,\ sumber\ https://zwingly.wordpress.com/2016/10/14/mengenal-klasifikasi-bautbolt/$ 

Maka untuk menghitung diameter baut digunakan persamaan (Sularso,2001:25):

$$\tau_g = \frac{F}{\frac{1}{4} \cdot \pi \cdot (d^2) \cdot n}$$

Diketahui beban geser yang diterima baut rangka (F) sebesar 20 ton atau 200.000 N, sedangkan tegangan geser dapat dihitung dengan rumus:

$$au_g = 0.85 \times R_m$$
 $au_g = 0.85 \times 917$ 
 $au_g = 779.45 \, Mpa$ 

Maka:

 $au_g = \frac{F}{\frac{1}{4} \cdot \pi \cdot (d^2) \cdot n}$ 
 $au = \sqrt{\frac{F}{\frac{1}{4} \cdot \pi \cdot n \cdot \tau_g}}$ 
 $au = \sqrt{\frac{200.000}{\frac{1}{4} \times 3.14 \times 8 \times 779.45}}$ 
 $au = 6.392 \, mm$ 

Maka diameter baut yang sesuai untuk sambungan rangka penyangga atas sebesar 6,392 *mm*, sehingga baut M10 yang dipilih aman.

# 4.1.5 Massa Yang diterima Plat dudukan Hidrolik

# 1. Hidrolik

 $\rho$  (massa jenis baja karbon setengah keras) = 7860 Kg/m<sup>3</sup> = 0.00000786

Kg/mm³. Sehingga massa hidrolik dapat dihitung dengan rumus :

$$W = V \times \rho$$

$$V_1 = \pi r^2 t$$

$$V_1 = 3.14 \times 45^2 \times 200$$

$$V_1 = 1.271.700 \ mm^3$$

$$V_2 = \pi r^2 t$$

$$V_2 = 3,14 \times 40^2 \times 200$$

$$V_2 = 1.004.800 \ mm^3$$

$$V_3 = \pi r^2 \mathsf{t}$$

$$V_3 = 3,14 \times 25^2 \times 200$$

$$V_3 = 392.500 \, mm^3$$

$$V_{tot} = V_1 - V_2 + V_3$$

$$V_{tot} = 1.271.700 - 1.004.800 + 392.500$$

$$V_{tot} = 659.400 \ mm^3$$

Maka:

$$W = V_{tot} \times \rho$$

$$W = 659.400 x 0,00000786$$

$$W = 5,182 \ kg$$

## 2. Fluida Oli Hidrolik

Massa jenis dari oli yaitu 880 kg/m $^3$  atau 0,00000088 kg/m $^3$ , sehingga massa fluida oli hidrolik dapat dihitung dengan rumus :

$$W = V \times \rho$$

$$V_1 = \pi r^2 t$$

$$V_1 = 3.14 \times 40^2 \times 180$$

$$V_1 = 1.004.800 \ mm^3$$

$$V_2 = \pi r^2 t$$

$$V_2 = 3,14 \times 25^2 \times 180$$

$$V_2 = 353.250 \ mm^3$$

$$V_{tot} = V_1 - V_2$$

$$V_{tot} = 1.004.800 - 353.250$$

$$V_{tot} = 651.550 \ mm^3$$

Maka:

$$W = V_{tot} \times \rho$$

$$W = 651.550 \times 0,000000088$$

$$W = 0.573 \ kg$$

$$W_{tot} = W_{hidrolik} + W_{olihidroli}$$

$$W_{tot} = 5,182 + 0,573$$

$$W_{tot} = 5,755 \text{ Kg}$$

Maka beban yang diterima sebesar 5,755 Kg.

#### 4.1.6 Sambungan Las

Pada perancangan alat ini, bagian yang dihitung (diperiksa kekuatan lainnya) adalah bagian yang kritis yaitu sambungan las.

Pemeriksaan kekuatan las yang dimaksud hanya mencakup pada besarnya tegangan geser yang terjadi, mengingat bahwa tegangan tarik jauh lebih kecil dari pengaruh tegangan geser yang nantinya akan mempengaruhi kekuatan las.

Jenis las yang digunakan dalam modifikasi mesin *bending* ini adalah las listrik. Elektroda yang digunakan adalah elektroda dengan ukuran diameter minimum yaitu 2,6 mm. Jenis elektroda yang digunakan adalah E6013 dengan kekuatan tarik maksimum 62.000 Psi, dimana 1 Psi =  $6,894757x10^{-3}$  N/mm<sup>2</sup>.

Tegangan geser yang terjadi 
$$(\tau_g)$$

$$\sigma t \ maks = 62x10^3x6,894757x10^{-3}$$

$$\sigma t \ maks = 427,47 \ \text{N/mm}^2$$

Tegangan tarik izin elektroda dengan faktor keamanan (V) = 5 dapat dihitung dengan persamaan :

$$\sigma t = \frac{\sigma t \ maks}{V}$$

Dimana: 
$$\sigma \overline{t}$$
 = tegangan tarik izin (N/mm<sup>2</sup>)

$$\tau \overline{g}$$
 = tegangan geser izin (N/mm<sup>2</sup>)

$$\tau g = \text{tegangan geser } (\text{N/mm}^2)$$

$$F = gaya(N)$$

A = luas penampang 
$$(mm^2)$$

$$\sigma t = \frac{\sigma t \ maks}{V}$$

$$=\frac{427,47}{5}$$

$$\sigma t = 85,494 \text{ N/mm}^2$$

Gaya pengelasan pada plat dudukan hidrolik:

$$F = \sigma t \times A$$

$$A = L x a$$

$$= 50 \text{ mm}^2$$

$$F = 85,494 \text{ N/mm}^2 \text{ x } 50 \text{ mm}^2$$

$$F = 4.274,7 N$$

Tegangan geser yang terjadi:

$$\sigma g = \frac{F}{0,707 \cdot T \cdot L \cdot N}$$

T = 
$$0,707 \times a$$

$$= 0,707 \times 5 \text{ mm}$$

$$= 3,535 \text{ mm}$$

$$\sigma g = \frac{F}{0,707 \cdot T \cdot L \cdot N}$$

$$= \frac{4.274,7 N}{0,707 \cdot 3,535 \cdot 10 \cdot 5}$$

$$= \frac{4.274,7 N}{124,96}$$

$$= 34,2 \text{ N/mm}^2$$

Tegangan geser izin

$$\sigma g_{izin} = 0.5 \text{ x } \sigma t$$

$$= 0.5 \text{ x } 85,494 \text{ N/mm}^2$$

$$= 42,747 \text{ N/mm}^2$$

Dari hasil perhitungan diatas maka dapat disimpulkan bahwa pengelasan aman, karena tegangan geser izin lebih besar dari tegangan geser pengelasan (42,747 N/mm² > 34,2 N/mm²)

# 4.2 Hasil Perancangan dan Modifikasi

Modifikasi Mesin *Bending* Plat Sistem Hidrolik dibuat sebanyak satu unit. Alat ini terdiri dari tiga sub rakitan yakni sub rakitan rangka, sub rakitan penggerak dan sub *dies set*.

Sub rakitan rangka terdiri dari delapan Besi UNP profil U l 100 x t 50mm yang dirakit menggunakan sambungan baut agar mudah dibongkar pasang. Sub rakitan penggerak terdiri dari alat hidrolik dengan sistem dongkrak dan pegas berfungsi untuk menggerakkan *punch* menekan dan mengembalikan *punch* ke posisi semula. Sedangkan Sub rakitan *dies set* terdiri dari komponen meja dan *dies*. Rancangan pemasangan *Punch* ke dudukan *punch* kemudian di jepit menggunakan

dua plat pengunci *punch* juga menggunakan sambungan baut tujuannya agar *punch* dapat dengan mudah diganti-ganti sesuai dengan ukuran yang diinginkan.

Hasil perancangan dan modfikasi mesin *bending* plat sistem hidrolik dapat dilihat pada gambar berikut :



Gambar 4.2 Hasil Perancangan & Modifikasi

Spesifikasi Mesin Bending Plat Sistem Hidrolik tersebut sebagai berikut:

Table 4.2 Spesifikasi Komponen Utama Alat

	Table 4.2 Spesifikasi Komponen Otama Alat
No	Spesifikasi Komponen Utama Alat
1	Kapasitas Alat Pres: 20 Ton
2	Ukuran rangka: panjang 700 mm, Lebar 500 mm dan Tinggi 850 mm
3	Kapasitas Landasan dasar: Panjang 500 mm, lebar 200 mm dan tinggi
	100 mm
4	Penekan: Sistem dongkrak Hidrolik
5	Panjang langkah hidrolik 95 mm

6	Ukuran Dies Set: Tinggi 58,9 mm, panjang meja 500 mm, lebar atas dies
	81,36 mm, lebar bawah dies152 mm
7	Ukuran punch: Panjang 200 mm, 150 mm, 100 mm, 50 mm, lebar 10,
	tinggi 80 mm
7	Punch: Berbentuk V
8	Dies: Berbentuk V sudut 85 <sup>0</sup>

**4.3 Hasil Pengujian**Berdasarkan data di atas maka diperoleh hasil pengujian sebagai berikut:

Tabel 4.3 Hasil Data Pengujian

LITEKNIK NED

No	Tebal	rebal Panjang mm) (mm)	Lebar Tekanan (kg)			Rata-rata	
	(111111)			(detik)	Tekanan(kg)	Waktu(detik)	
1	1	100	30	30	65	35	66,5
2	1	100	30	40	68		
3	2	100	30	60	70	65	72
4	2	100	30	70	74	-	
5	3	100	30	140	73	150	75
6	3	100	30	160	77	MZ	
7	4	100	30	200	85	215	87,5
8	4	100	30	230	90		

Gambar 4.3 Hasil Uji Coba Bending Ketebalan 1 mm, 2 mm, 3 mm, dan 4 mm.



## 4.4 Deskripsi Hasil Pengujian Bending

Pada saat proses pem*bending*an berlangsung waktu dan tekanan juga dihitung agar mengetahui berapa lama waktu dan berapa tekanan yang di butuhkan untuk mem*bending* plat. Data hasil pengujian alat *bending* ini dilakukan pengujian dengan ketebalan plat yang berbeda-beda yaitu plat 1 mm, 2 mm, 3 mm dan 4 mm. Pengujian dilakukan pada masing-masing ketebalan dengan menggunakan garis *bending* maksimum. Pengambilan data dilakukan pada saat *punch* turun dan membengkok plat yang di uji. Serta digunakan *stopwatch* dan *pressure gauge* untuk melihat berapa banyak waktu yang digunakan dan berapa tekanan yang diperluhkan untuk menekuk plat tersebut.

Pada data hasil pengujian yang dilakukan sebanyak dua kali dengan masing-masing empat sampel plat sebagai berikut:

- 1. Percobaan Pertama
- a. Pada percobaan pertama plat 1 mm memerluhkan waktu 65 detik untuk terbentuk menjadi V dengan tekanan 35 kg
- b. Pada perobaan pertama plat 2 mm memerluhkan waktu 70 detik untuk
   terbentuk menjadi V dengan tekanan 60 kg
- c. Pada perobaan pertama plat 3 mm memerluhkan waktu 73 detik untuk
   terbentuk menjadi V dengan tekanan 140 kg
- d. Pada perobaan pertama plat 4 mm memerluhkan waktu 85 detik untuk

terbentuk menjadi V dengan tekanan 200 kg.

- 2. Percobaan Kedua
- a. Pada percobaan kedua plat 1 mm memerluhkan waktu 68 detik untuk
   terbentuk menjadi V dengan tekanan 40 kg
- b. Pada percobaan kedua plat 2 mm memerluhkan waktu 74 detik untuk
   terbentuk menjadi V dengan tekanan 70 kg
- c. Pada percobaa<mark>n kedua plat 3 mm memerluhkan</mark> waktu 77 detik untuk terbent<mark>uk m</mark>enjadi V dengan tekanan 160 kg
- d. Pada percobaan kedua plat 4 mm memerluhkan waktu 90 detik untuk terbentuk menjadi V dengan tekanan 230 kg

Dari data hasil pengujian yang telah kami peroleh menggunakan plat dengan ketebalan 1 mm, 2 mm, 3 mm, 4 mm masing-masing dua sampel maka waktu dan tekanan rata-rata yang diperluhkan yaitu:

NG PANDA!

- Plat 1 mm memerluhkan rata-rata waktu 66,5 detik untuk terbentuk plat menjadi bentuk V dengan tekanan rata-rata 35 kg
- Plat 2 mm memerluhkan rata-rata waktu 72 detik untuk terbentuk plat menjadi bentuk V dengan tekanan rata-rata 65 kg
- Plat 3 mm memerluhkan rata-rata waktu 75 detik untuk terbentuk plat menjadi bentuk V dengan tekanan rata-rata 150 kg

4. Plat 4 mm memerluhkan rata-rata waktu 87,5detik untuk terbentuk plat menjadi bentuk V dengan tekanan rata-rata 215 kg



#### **BAB V**

#### **PENUTUP**

## 5.1 Kesimpulan

Setelah dilakukan pengujian sebanyak 2 kali dengan deskripsi hasil kegiatan, disimpulkan bahwa:

- 1. Mesin *bending* plat sistem hidrolik ini rata-rata mampu menekuk plat 1 mm dalam waktu 66,5 detik dengan tekanan rata-rata 35 kg, plat 2 mm dalam waktu rata-rata 72 detik dengan tekanan rata-rata 65 kg, plat 3 mm dalam waktu rata-rata 75 detik dengan tekanan rata-rata 150 kg, dan plat 4 mm dalam waktu rata-rata 87,5 detik dengan tekanan rata-rata 215 kg.
- 2. Hasil modifikasi mesin *bending* plat sistem hidrolik ini dapat mem-*bending* tak hanya satu bentuk plat tetapi berbagai macam bentuk misalnnya bentuk kotak sesuai dengan panjang *punch* yang digunakan.

#### 5.2 Saran

1. Diharapkan dimasa yang akan datang rancangan mesin *bending* plat sistem hidrolik ini dapat ditingkatkan dan lebih disempurnakan. Utamanya dibagian sistem penggeraknya yang masih menggunakan manual.

#### **DAFTAR PUSTAKA**

Ardianto, dkk., 2018. Pembuatan Alat *Bending Portable* Dengan Sistem Dongkrak Hidrolik. Laporan Tugas Akhir. Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Ujung Pandang.

"Arti dan Fungsi Dongkrak Hidrolik". teknikdepok.com. 26 Maret 2020. 11 Oktober 2020.

ASM International, 1993, ASM Metal, Handbook Vol 14 – Forming and Forging, 9th edition, ASM International Inc.

TEKNIK NE

Balai pustaka tim. 1995. Kamus Bahasa Indonesia cetakan ke-3. Jakarta: Balai pustaka

Budiarto SST. 2001 Pres Tool. Bandung: Politeknik Manufaktur.

Blaise Pascal. https://www.coursehero.com/file/44870116/Bab-1-Bab-2-rancang-hidrolikdocx/

UJUNG PANDAN

Dahlan Muhammad,dkk., 2009.Perancangan dan Pembuatan Alat Bantu Pembuat Ring. Laporan Tugas Akhir. Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Ujung Pandang.

Dimas Ady Permatah, 2010. https://docplayer.info/52055476-Bab-ii-tinjauan-pustaka.html

Giles, R. 1986. *Mekanika Fluida dan Hidrolika*. Alih Bahasa: Ir. Herman Widodo Soemitro. Jakarta: Erlangga.

https://sejarahteknologi.wordpres.com/2013/09/24/sejarah-teknologi-mesin-hidrolik/(Diakses pada tanggal 15 Agustus 2018)

http://sekedarcaritau.blogspot.com/2016/11/pengertian-mesin-pres.html (Diakses pada tanggal 15 Agustus 2018)

https://zwingly.wordpress.com/2016/10/14/mengenal-klasifikasi-bautbolt/*Mengenal klasifikasi Baut/Bolt*. (2016, October 14). Zwingly's Weblog. (Diakses pada tanggal 10 September 2021)

https://teknikdepok.com/2020/03/26/arti-dan-fungsi-dongkrak-hidrolik-depok/

Kadir, Muhammad Abdul.2010. Bahan Ajar Fisika dasar. Makassar: Teknik Mesin Politeknik Negeri Ujung Pandang.

MottRobertL.2009. Elemen-Elemen Mesin dalam Perancangan Mekanis 2. Yoogyakarta.

Muh. Abd. Dzulfikar, dkk., 2013. Rancang Bangun Alat *Bending* Pelat dengan Sistem Hidrolik. Laporan Tugas Akhir. Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Ujung Pandang.

Naypta. 2020. Tekanan Hidrolik. https://en.m.wikipedia.org/wiki/hydraulic\_press (diakses tanggal 18 Agustus 2020)

Ostegeard, D.2010. Eugene. *Basic Diemaking*. New york. McGrow – Hiil Book Campany.

PEDC. 1984. Menggambar Teknik. Bandung:Departemen Pendidikan dan Kebudayan Popov, E.P. 1996. *Mekanika Teknik (Machine of Material)*. Jakarta: Erlangga.

Rachmat, Rudi Suhradi. 2012. Bahan Ajar Proses Bending. Bekasi: Unisma 45.

Sularso.1991. *Dasar-Dasar Perencanaan dan Pemilihan Elemen Mesin*. Jakarta: PT Praditya Paramita.

Suyuti, Muh. Arsyad. Rancang Bangun Alat Prees Brake Mini Untuk 'V' Bending, Prosiding Seminar Nasional Mesin dan Teknologi Kejuaraan (SNMTK)-2016

Suyuti, Muh. Arsyad, Rusdi Nur, Asmeati. *TheInfluence of Punch Angle on the Spring Back during V Bending of Medium Carbon Steel internasional jurnal*. Advanced Materials Research 1125:157-160.2015.

Smith, 1990. <a href="http://eprints.umm.ac.id/40757/2/jiptummpp-gdl-muhamadsya-51498-2-babi.pdf">http://eprints.umm.ac.id/40757/2/jiptummpp-gdl-muhamadsya-51498-2-babi.pdf</a>

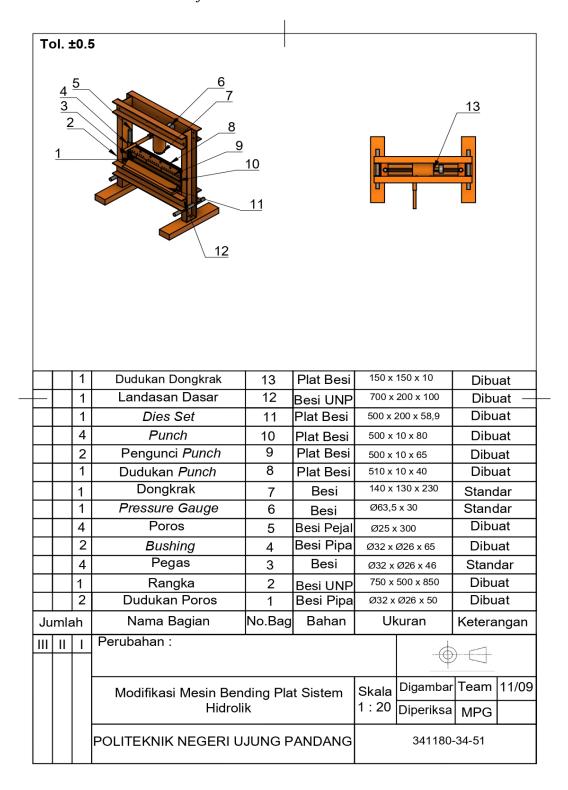
Wisjnu P.Marsis, Iswantoro, Perancangan Mesin Bending Dengan Memanfaatkan Sistem Dongkrak Sederhana. Sintek Jurnal Teknologi Mesin, Universitas Muhammadiyah Jakarta, Vol 1, No. 2-2007.

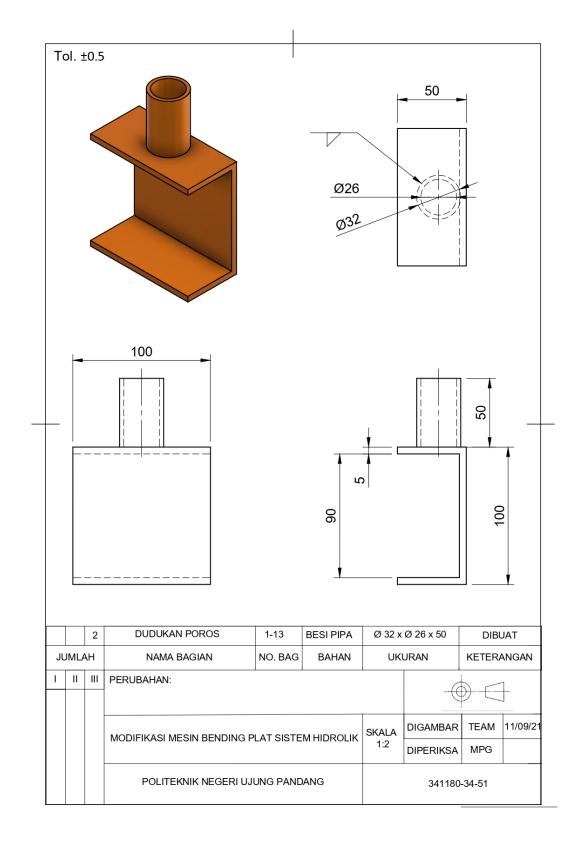
wiratech.co.id. 2018."Mesin Press Hidrolik Peranannya dalam Membantu Proses Produksi" Ak Steel Corporation. (2007). 316/316l Stainless Stell Catalogue. West Chester, America.

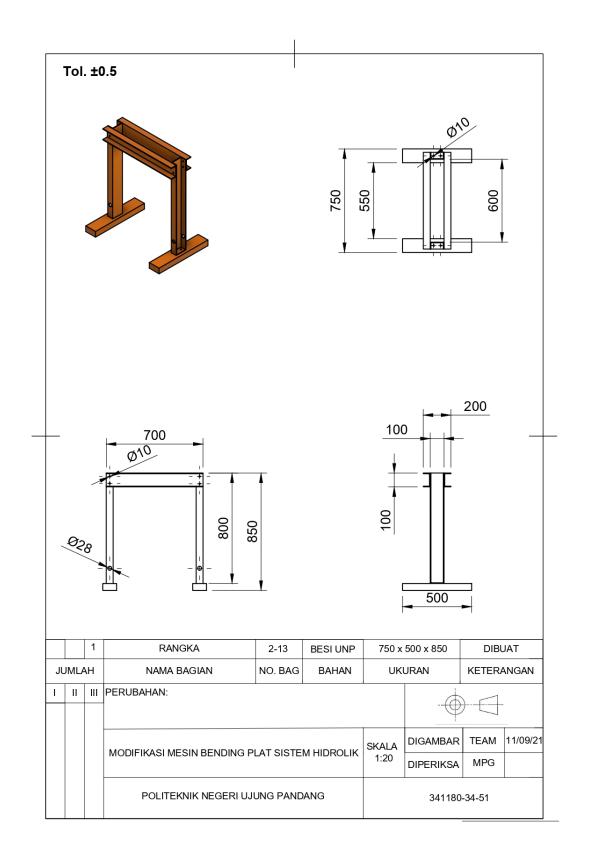
UJUNG PANDANG

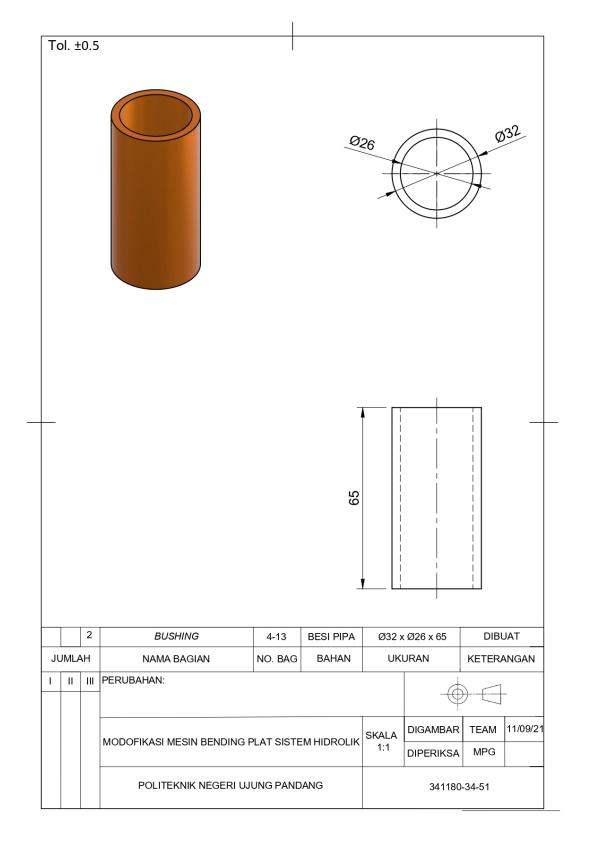


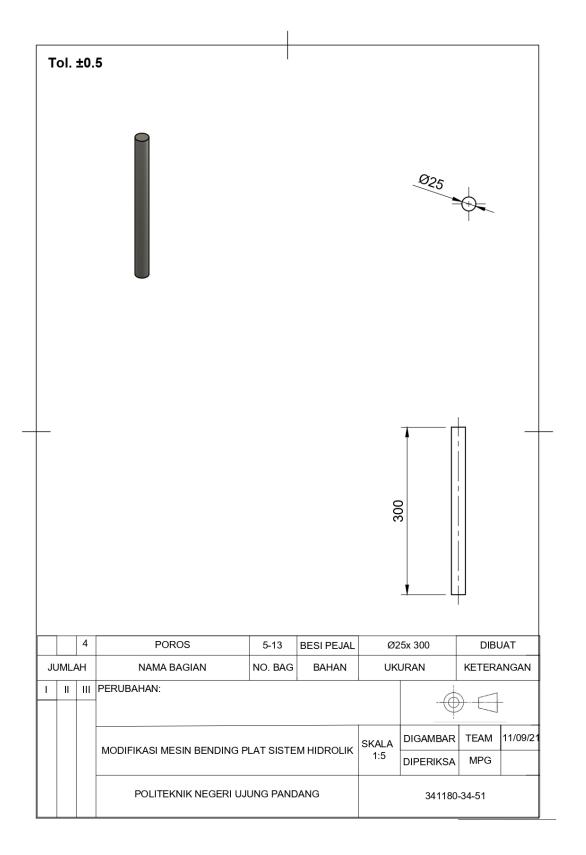
Lampiran 1 Detail Gambar Benda Kerja

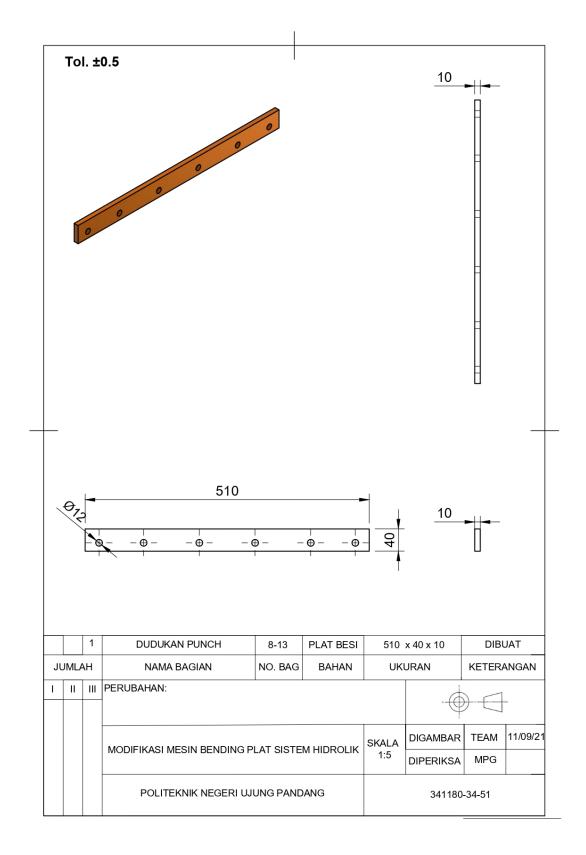


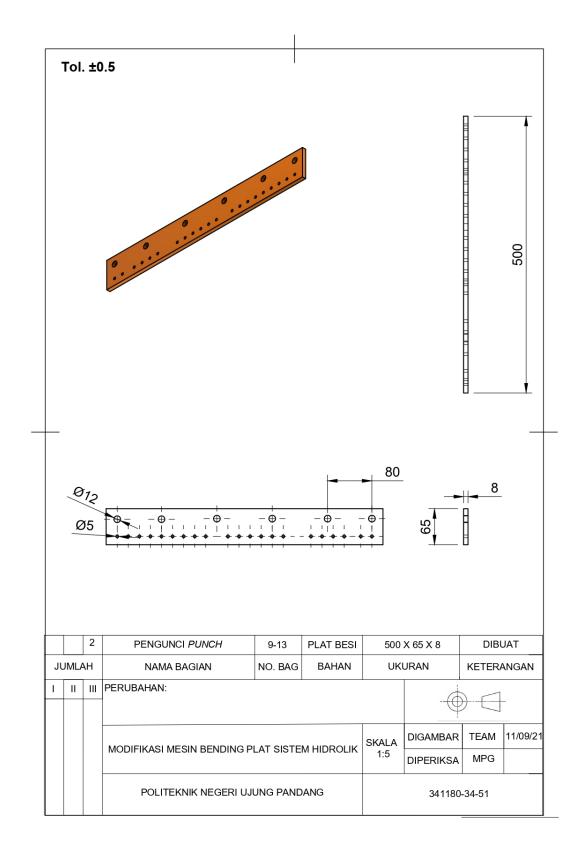


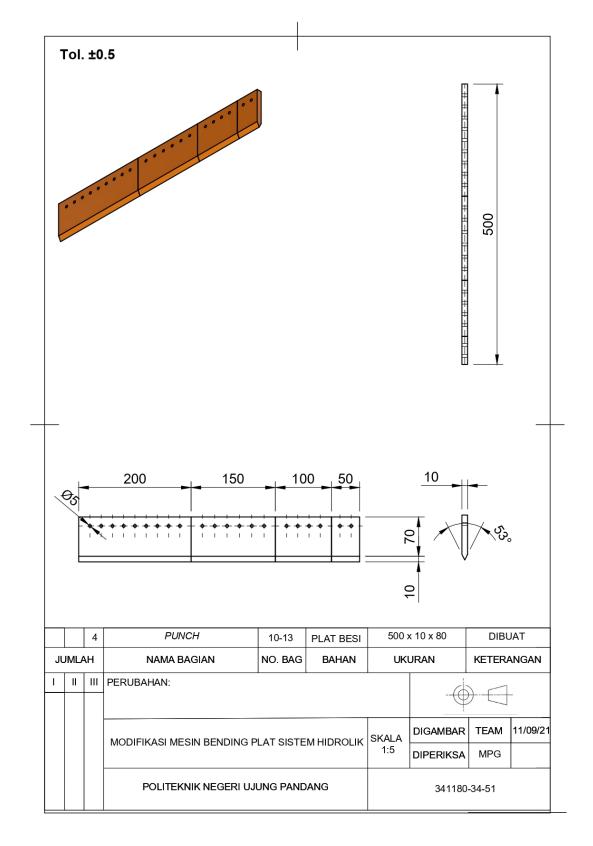


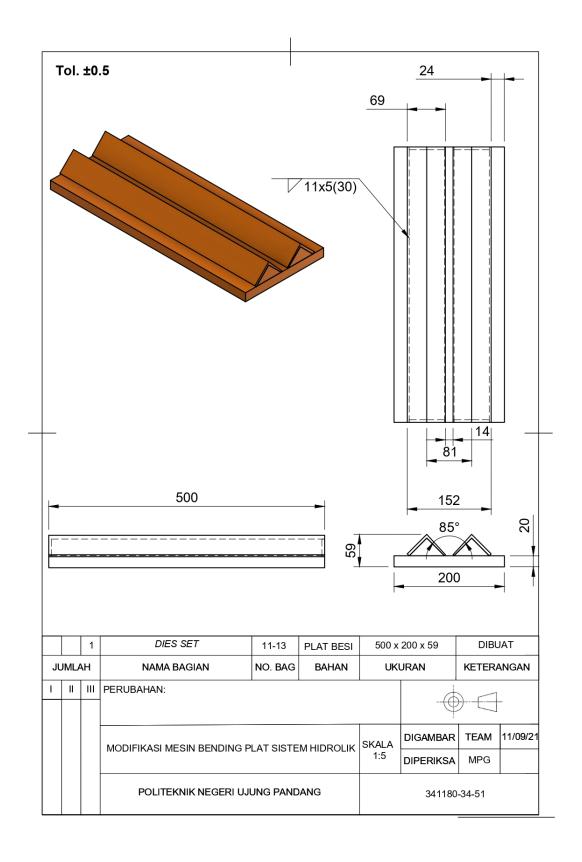


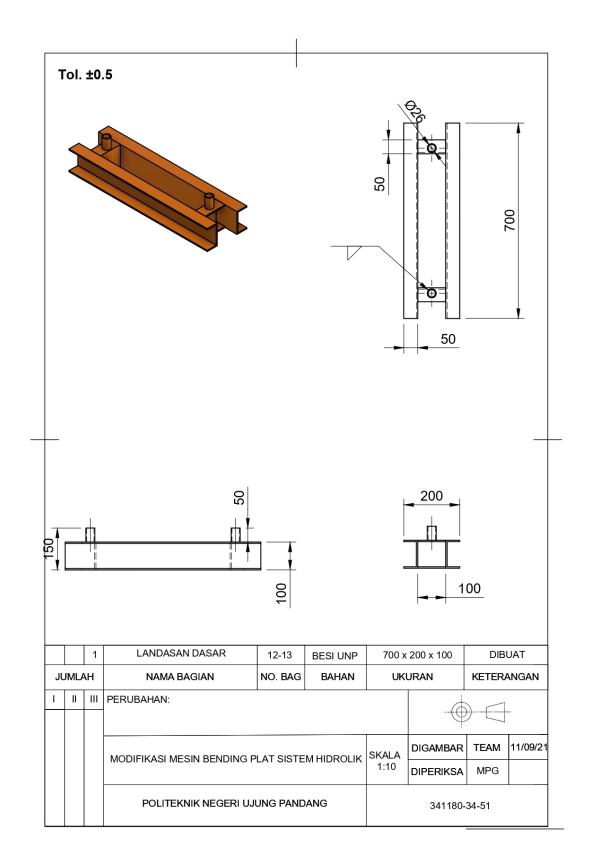


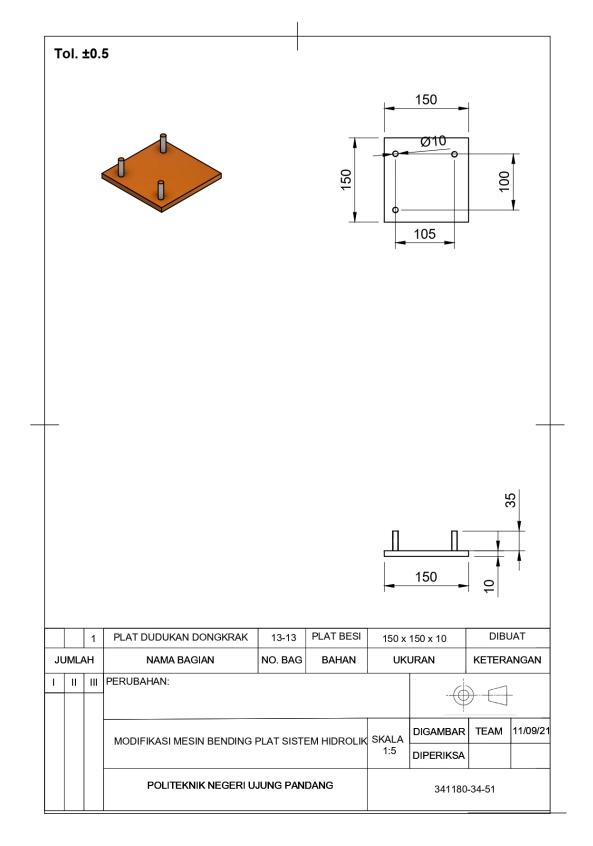












Lampiran 2 Foto Proses Modifikasi Mesin *Bending* Plat Sistem Hidrolik



a. Pemotongan baja UNP



b. Pembongkaran dan pemasangan pipet untuk menghisap oli



c. Pemotongan plat menjadi punch



d. Pemotongan besi pejal dan plat untuk dijadikan poros dan plat pengunci punch







UJUNG PANDANG



f. Proses pembuatan drat untuk pemasangan pressure gauge



g. Proses pengecatan



h. Hasil perakitan



i. Hasil *bending* satu sisi plat



j. Proses bending empat sisi plat



k. Hasil bending empat sisi plat

## LEMBAR REVISI JUDUL TUGAS AKHIR

: Elvys Abadi Pallinggi/Yamar Bara' Nama

: 34118034/34118051 NIM

No.	Nama	Uraian	Tanda Tangan
1	Pushi Neur	Spani 72 - tulbungi fil fundi kau 7 Nevisi - mangan Lapson ta - Perton li Santon pe tusal	JR
2	Abin	- Grufnu! - Sintol Tolumi - Skela - Sintol las - Lilan Kerti Ag britiel	-dr
3,	Jamal	- Lota belaling - Tinga hostales (Repla)	gr.
4.	Muh. Rush	- Dais digati - Santry las dijobale Sana /2	The !

Makassar, Kotua / Sekretaris Panitia Ujian Sidang,

Ir. Ikram, M.T.

NIP 19650911 199303 1 001

Catatan: Jika ada perubahan Judul Tugas Akhir konfirmasikan secepatnya ke bagian Akademik.